

ストークス, オセーニ流れの最少抵抗問題

別冊返和

目次

	頁
概要	0-1, 2
1. 3次元ストークス流れ	1
2. 2次元オセーニ流れ	7

註) (2.22) 式は成立しないので少し結果は異なる。
「2次元オセーニ流れについて」 筆題の平

附録 A 空洞流れ A-1w

参考文献

- 1) Pironneau, O. "On optimum profiles in Stokes Flow" J.F.M. vol. 59, 1973
- 2) 佐野学, 酒井浩 "ストークス流中における最少抵抗" 日本航空学会誌 30巻 339号, 1982年4月.
宇宙

概要

造波抵抗理論の進展に伴い船型の改良は目覚ましいものがあったが、その改良は主として前半部のみで後半部については複雑な粘性現象、推進性能のために全く理論的基礎を欠き、経験的・実験的改良に止まっている。

筆者はさきにこの点に注目してクロス・フローの小さいあるいはない船型が望ましい中を2,3の点から提唱したような船型、具体的に肋骨線形状のつくり方について試案を示した。

またクロス・フローが小さい場合には船体表面上の速度が等しい所等しいければよいがそれは空洞流である事を指摘した。

この空洞流をうる方法についても検討した。
一方平面弾性論における^{空孔の}応力集中緩和法として空孔の指定された部分で応力一定となる形状の求め方その計算例を示した。

最近 ストークス流れにおける最小抵抗問題の

発展を見た様子があつたが、それは物体表面上で渦度の自乗和が一定となるという、見出し新編であるがその計算手順はあまり優れているとは思えない。

○ 前述の空洞流れ、応力集中緩和法の経験から考えると、その計算の手順の中に、物体の微小変形に基づく速度変化を求める計算プログラムを含ませるのが望ましい。

○ ストークス流れ、オセーン流れの境界値問題の解法と基礎的な関係についてはかつて論書を作った事があるが、それに基づいて、ストークス流れの最小抵抗問題の扱い方を提示しましたオセーン流れの場合についても出せる次序である。

1. 2次元 ストークス流れ

よく知られているように 2次元 ストークス流れでは抵抗は無限大となるのでこの場合を考えるのは無駄であるから式が簡単なのでこの方法の要点を理解するのに便利であり、また後述のポアソン流れの場合との差も明らかにするので取り上げる。

微分方程式は

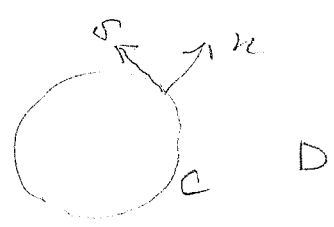
$$\left. \begin{aligned} \rho x &= \mu \Delta u, \\ \rho y &= \mu \Delta v. \end{aligned} \right\} \quad (1.1)$$

連続方程式は $u_x + v_y = 0$, (1.2)

境界条件は $\left. \begin{aligned} u &= -U \\ v &= 0 \end{aligned} \right\} \text{ on } C, \quad (1.3)$

C の外側の領域 D をとる。

$u = (u, v)$, $u' = (u', v')$ なる2つの流れを考えると

$$E_D(u, u') = \mu \int_D [2u_x u'_x + 2v_y v'_y + (u_y + v_x)(u'_y + v'_x)] dx dy, \quad (1.4)$$


なる積分を定義しよう*

部分積分により, (1.1), (1.2) を使えば,

$$E_D(u, u') = - \int_C (u'X + v'Y) ds = - \int_C (uX' + vY') ds, \quad (1.5)$$

* Lamb p. 580, 581

$$\begin{aligned} X &= (2\mu u_x - \rho) x_n + \mu (u_y + v_x) y_n \\ Y &= \mu (u_y + v_x) x_n + (2\mu v_y - \rho) y_n \end{aligned} \quad (1.6)$$

つまり表面に働く力とする。

相反定理は (1.5) の右辺の形式でもよく又

$$E_D(u, u') = E_D(u', u), \quad (1.7)$$

と書いてもよい。

さて $u = u'$ の時は特に $E_D(u, u)$ と書くことにし (1.3) を代入すると

$$\begin{aligned} E_D(u, u) &= - \int_C (uX + vY) ds \\ &= U \int_C X ds = UR, \end{aligned} \quad (1.8)$$

1.2.12 R は拵拵えとする。

E_D は粘性による遠散エネルギーであるから今の場合は拵拵えのなす仕事に等しい。

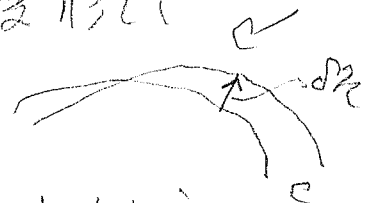
さて今 C が法線方向に僅かに変形して

C' なる曲線になったとして

C' なる物体による速度場を u' としよう。

この変形は滑らかになされるものとし、 u' と u

との差はまた僅かに止まるものとする。



また u' は C の近くで C の内外に C まで解折
 接続されたものとす。

そうすると (1) から 高次近似を求めると

$$u'|_C \doteq u'|_C - (\delta h) \frac{\partial u'}{\partial n}|_C$$

$$\doteq -U - \frac{\partial U}{\partial n} \delta h$$

$$v'|_C \doteq -\delta h \frac{\partial v'}{\partial n}|_C \doteq -\frac{\partial v}{\partial n} \delta h$$

よって

$$u' - u = \delta u|_C = -u_n(\delta h)$$

$$v' - v = \delta v|_C = -v_n(\delta h)$$

(1.9)

さらに関係

$$\zeta = v_x - u_y \quad , \quad \dots \quad (1.10)$$

導入して C の上では (1.3) から成り立つことから
 $u_s|_C = v_s|_C = 0$ である

$$\zeta|_C = v_n x_n - u_n y_n \quad , \quad \dots \quad (1.11)$$

$$u_n x_n + v_n y_n = 0 \quad , \quad \text{on } C$$

よって

$$\left. \begin{aligned} u_n &= -y_n \zeta|_C \\ v_n &= x_n \zeta|_C \end{aligned} \right\} \text{on } C, \dots \quad (1.12)$$

となり (1.9) は

$$\delta u|_C = \zeta|_C y_n \delta h = \zeta|_C (\delta y)$$

$$\delta v|_C = -\zeta|_C x_n \delta h = \zeta|_C (\delta x)$$

(1.9)

この境界条件の下に境界値問題を与えれば $\delta u, \delta v$ 従って δS 等が覚書のような方法で求められる。

この形では C 上の各点の変形 δn は線形的に与えられるから 後述の条件, 温度が一定に与えらば各点 ^{とるべき} δS (実際には $\frac{\partial}{\partial s}(\delta S)$ を指定する方がよい) が与えられるので, その条件で δn が ^{近似的に} 求められる。

さてこの変形によつて 振数はどう変化するのか。

$$U(R'-R) = E_D(UU') - E_D(UU) \quad , \quad (1.9)$$

$$E_D(UU') - E_D(UU) = E_D(UU') - E_D(UU) + \mu \iint_{D-D} [2u_x'^2 + 2v_y'^2 + (u_x' + v_y')^2] dx dy \quad (1.10)$$

ここで (1.5) のより

$$E_D(UU') - E_D(UU) = - \int_C (u'X' + v'Y' - uX - vY) ds$$

$$u' = u + \delta u, \quad X' = X + \delta X, \quad \text{とあるが 相互に}$$

定理を用い, 高次の項を省略すると

$$\begin{aligned} E_D(UU') - E_D(UU) &= - \int_C (\delta u X + \delta v Y + u \delta X + v \delta Y) ds \\ &= - 2 \int_C (X \delta u + Y \delta v) ds, \end{aligned}$$

→ 312 (1.9) を代 λ L (1.6) に入

$$\begin{aligned} Xy_n - Yx_n &= 2\mu(u_x - v_y)x_n y_n + \mu(u_y + v_x)(y_n^2 - x_n^2) \\ &= \mu [2u_n x_n^2 y_n + u_n y_n (y_n^2 - x_n^2) - 2v_n x_n y_n^2 + v_n x_n (y_n^2 - x_n^2)] \\ &= \mu [u_n y_n - v_n x_n] = -\mu \zeta|_c, \quad \dots (1.11) \end{aligned}$$

を代 λ に入

$$E_D(U') - E_D(U) = 2\mu \int_c \zeta^2 (\delta h) ds, \quad \dots (1.12)$$

2次 (1.10) の左辺の各項は (1.11) に代

$$\begin{aligned} 2(u_x^2 + v_y^2) + (u_y + v_x)^2 \Big|_c &= 2(u_n^2 x_n^2 + v_n^2 y_n^2) + (u_n y_n + v_n x_n)^2 \\ &= 2(u_n x_n + v_n y_n)^2 - 2u_n v_n x_n y_n + u_n^2 y_n^2 + v_n^2 x_n^2 \\ &= \zeta^2|_c, \quad \dots (1.13) \end{aligned}$$

を代

$$\mu \iint_{D-D} [2u_x^2 + 2v_y^2 + (u_y + v_x)^2] dx dy = -\mu \int_c \zeta^2 (\delta h) ds, \quad \dots (1.14)$$

と代

$$U(R'-R) = E_D(U') - E_D(U) = \mu \int_c \zeta^2 (\delta h) ds, \quad (1.15)$$

を得る。

これは Poincaré の条件の2次元形式である。

面積一定

$$\int_C (\delta h) ds = 0, \quad (1.16)$$

のFは R が 極値をとる 爲には (R' - R = 0)

$$s^2/c = \text{const}, \quad (1.17)$$

なる条件が必要である。

数値計算上は 既に 微小変形による (δs) の求め方は述べてあるから s が一定となるよう δs 従つて δh を決めればよい。

この際 (1.17) の定数は未定であるから $\frac{\partial s}{\partial s} = 0$

となるよう δh を決める方がよい。

この操作では二次の微小量も無視していいので

このようにして得られた形状は正解そのものである。

のでこの操作を繰り返せばよい。

なお 2次元問題を有限領域で^{数値}解いた際には先端がとがっている (3次元回転体にもそうだった)

が、3次元回転体の場合のようにうまく収束しないうまく証明出来た。

この点には疑念が残るが、少なくとも先端が丸

ければ解がうまく収束しない事は間違いない。

(これは左右で解が異なるから、後端では逃がらぬ)

2. 二次元ポテンシャル流れ

ポテンシャル方程式は

$$\left. \begin{aligned} \rho U u_x &= -p_x + \mu \Delta u \\ \rho U v_x &= -p_y + \mu \Delta v \end{aligned} \right\} \quad (2.1)$$

連続方程式は

$$u_x + v_y = 0, \quad (2.2)$$

逆流れでは

$$\left. \begin{aligned} -\rho U \tilde{u}_x &= -\tilde{p}_x + \mu \Delta \tilde{u} \\ -\rho U \tilde{v}_x &= -\tilde{p}_y + \mu \Delta \tilde{v} \end{aligned} \right\} \quad (2.3)$$

$$\tilde{u}_x + \tilde{v}_y = 0, \quad (2.4)$$

(2.3) は (2.1) の 随伴方程式である。

もし物体が前後左右対称ならば明らか。

$$\left. \begin{aligned} \tilde{u}(x, y) &= -u(-x, y) \\ \tilde{v}(x, y) &= v(-x, y) \\ \tilde{p}(x, y) &= p(-x, y) \end{aligned} \right\} \quad (2.5)$$

さてこの場合前節のエネルギーは有限ではないので
次の積分を考える。

$$E_D(u, \tilde{u}) = \mu \iint_D \left\{ 2u_x \tilde{u}_x + 2v_y \tilde{v}_y + (u_y + v_x)(\tilde{u}_y + \tilde{v}_x) \right\} dx dy \quad (2.6)$$

明らかに $E_D(\tilde{u}, \tilde{\tilde{u}}) = E_D(u, \tilde{u}), \quad (2.7)$

(2.6) を部分積分すると

$$E_D = -\bar{F}_D(\tilde{u}, u) - \int_C (\tilde{u}X + \tilde{v}Y) ds, \quad \dots (2.8)$$

$$\bar{F}_D(\tilde{u}, u) = \rho U \iint_D (\tilde{u}u_x + \tilde{v}v_x) dx dy, \quad (2.9)$$

X, Y は (1.6) と同じく境界の力成分である。

同様にして

$$E_D = \bar{F}_D(u, \tilde{u}) - \int_C (u\tilde{X} + v\tilde{Y}) ds, \quad \dots (2.10)$$

$$\bar{F}_D(u, \tilde{u}) = \rho U \iint_D (u\tilde{u}_x + v\tilde{v}_x) dx dy, \quad (2.11)$$

$$\begin{aligned} \text{2) } \\ \bar{F}_D(u, \tilde{u}) + \bar{F}_D(\tilde{u}, u) &= -\rho U \int_C (u\tilde{v} + v\tilde{u}) ds, \end{aligned} \quad (2.12)$$

さて境界条件は (1.3) と同じで

$$\left. \begin{aligned} u &= -U \\ v &= 0 \end{aligned} \right\} \text{ on } C, \quad (2.13)$$

$$\left. \begin{aligned} \tilde{u} &= U \\ \tilde{v} &= 0 \end{aligned} \right\} \text{ on } C, \quad (2.14)$$

(2.8)に代入すると

$$UR = U \int_C X ds = -\bar{F}_D(u, \tilde{u}) - \bar{F}_D(\tilde{u}, u), \quad \dots (2.15)$$

C を前節と同様に C の変形とすると

$$U(R'-R) = E_D(u, \tilde{u}) + F_D(\tilde{u}, u) - E_{D'}(u', \tilde{u}') - F_{D'}(\tilde{u}', u'), \quad (2.16)$$

$$\begin{aligned} & E_{D'}(u', \tilde{u}') + F_{D'}(\tilde{u}', u') \\ &= E_D(u', \tilde{u}') + F_D(\tilde{u}', u') + \bar{E}_{D'-D} + \bar{F}_{D'-D}, \\ &= - \int_C (\tilde{u}' X' + \tilde{v}' Y') ds + E_{D'-D} + F_{D'-D}, \quad (2.17) \end{aligned}$$

前節と同様に C の外側では $u_s = v_s = \tilde{u}_s = \tilde{v}_s = 0$ となる

$$2u_x \tilde{u}_x + 2v_y \tilde{v}_y + (u_y + v_x)(\tilde{u}_y + \tilde{v}_x) = \gamma \tilde{\gamma}, \quad (2.18)$$

$$u^2 u_x + v^2 v_x \Big|_C = \gamma \tilde{\gamma} u_x \tilde{u}_x, \quad (2.19)$$

また

$$\bar{E}_{D'-D} + \bar{F}_{D'-D} = \gamma \mu \int_C \gamma \tilde{\gamma} \delta h ds + \rho U^2 \int_C u_x \tilde{u}_x \delta h ds, \quad (2.20)$$

$$\begin{aligned} & \int_C (\tilde{u}' X' + \tilde{v}' Y' + u' X' + v' Y') ds \\ &= \int_C (\delta \tilde{u}' X' + \delta \tilde{v}' Y' + u' \delta X' + v' \delta Y') ds \\ &= \int_C (\delta u X + \delta v Y + \delta u X^2 + \delta v Y^2) ds, \quad (2.21) \end{aligned}$$

$$\therefore \int_C (\delta u \tilde{X}' + \delta v \tilde{Y}') ds = \int_C (u' \delta X' + v' \delta Y') ds, \quad (2.22)$$

△式は (2.8) と (2.10) とを等置して (2.12) を用いる

$$\text{かゝり } u = -\tilde{u} = -V, \quad v = \tilde{v} = 0 \quad \text{on } C$$

$$\int_C x_n ds = 0$$

つまり物体は中心にありていなければならない

$$\int_C (\tilde{u} X + \tilde{v} Y) dS = \int_C (u \tilde{X} + v \tilde{Y}) dS, \quad (2.23)$$

さらに (2.22) から

$$\left. \begin{aligned} \delta u|_C &= \int y_n \delta n \\ \delta w|_C &= - \int x_n \delta n \end{aligned} \right\} \begin{aligned} X y_n - Y x_n &= -\mu \int, \\ (2.24) \end{aligned}$$

$$\left. \begin{aligned} \delta \tilde{u}|_C &= \int \tilde{y}_n \delta n \\ \delta \tilde{v}|_C &= - \int \tilde{x}_n \delta n \end{aligned} \right\} \begin{aligned} \tilde{X} \tilde{y}_n - \tilde{Y} \tilde{x}_n &= -\mu \int, \\ (2.25) \end{aligned}$$

したがって

$$E_D(u) - E_D(u') \approx 2\mu \int_C \int \tilde{y}_n \delta n dS, \quad (2.26)$$

$$\therefore \delta R = \int_C \left[\rho u^2 u_n x_n - \mu \int \tilde{y}_n \right] \delta n dS, \quad (2.27)$$

$$\text{したがって } \int_C \delta n dS' = 0, \quad (2.28)$$

の条件下に $\delta R = 0$ となるように

$$\rho U^2 u_{bc} - \mu \delta^2 = \text{const}, \quad (2.29)$$

なる式が必要である。

薄い物体を考えると物体の中央部では左辺の1項は小さいと考慮されるので右-左流れの条件に似ており、左辺の2項が小さい場合は

$$u_x = \text{const}, \quad (2.30)$$

であるが u_x は前後の符号が異なるので右辺の定数は

$$0, \quad \text{つまり } u = \text{const}, \quad (2.31)$$

となるがこれは近似的に空洞流れに一致する。

附録 A 3次元空洞流れ

空洞流れは 附加質量の最小値問題として
定義されることが出来る。(Bergman-Schiffman*)

閉曲面 S の場合

$$\phi(Q) = \iint_S \left[\phi(P) \frac{\partial}{\partial n} S(P, Q) - \frac{\partial \phi}{\partial n} S(P, Q) \right] dS, \quad (A.1)$$

$$S(P, Q) = \frac{1}{4\pi} \frac{1}{R(P, Q)}, \quad R = \overline{PQ}, \quad (A.2)$$

境界条件は $\frac{\partial \phi}{\partial n} = -\frac{\partial x}{\partial n}$ on S , (A.3)

無限遠方では (左右対称の場合を以て)

$$\phi(Q) \rightarrow \frac{x'}{4\pi V^{1/3}} A + \dots, \quad (A.4)$$

$$\begin{aligned} A &= \iint_S \left[\phi \frac{\partial x}{\partial n} - x \frac{\partial \phi}{\partial n} \right] dS \\ &= - \iint_S \phi \frac{\partial \phi}{\partial n} dS + \nabla = - \iint_S \phi \frac{\partial \phi}{\partial n} dS - \end{aligned} \quad (A.5)$$

$$\nabla = \iint_S x \frac{\partial x}{\partial n} dS, \quad \text{volume}, \quad (A.6)$$

ここで $E_D(\phi) = - \iint_S \phi \frac{\partial \phi}{\partial n} dS = \iiint_D (\nabla \phi)^2 dx dy dz, \quad (A.7)$

は運動エネルギーの $\frac{2}{\rho}$ 倍である。

ここで今体積一定の F に S が (δn) を加えて S' になるとすると

$$\iint_S (\delta n) dS = 0, \quad (A.8)$$

S' の解を ϕ' とすると

$$A(\phi') - A(\phi) = E_{D'}(\phi') - E_D(\phi), \quad (A.9)$$

$$E_{D'}(\phi) = E_D(\phi) + \iiint_{D'-D} (\nabla\phi)^2 dx dy dz, \quad /$$

$$\approx - \iint_S \phi' \frac{\partial \phi'}{\partial n} dS + \iint_S (\nabla\phi)^2 (\delta n) dS, \quad (A.10)$$

$$\therefore E_{D'}(\phi') - E_D(\phi) = \iint_S \left[\phi' \frac{\partial \phi'}{\partial n} - \phi \frac{\partial \phi}{\partial n} + (\nabla\phi)^2 \delta n \right] dS,$$

$$\phi' = \phi + \delta\phi \text{ とおくと}$$

$$-\phi \frac{\partial \phi}{\partial n} + \phi' \frac{\partial \phi'}{\partial n} = \delta\phi \frac{\partial \phi}{\partial n} + \phi \frac{\partial \delta\phi}{\partial n},$$

2' \rightarrow 体積一定

$$\iint_S \delta\phi \frac{\partial \phi}{\partial n} dS = \iint_S \phi \frac{\partial \delta\phi}{\partial n} dS = \iiint_{D'-D}$$

$$A(\phi') - A(\phi) = - \iint_S \left[2\phi \frac{\partial}{\partial n} (\delta\phi) + (\nabla\phi)^2 \delta n \right] dS, \quad (A.11)$$

$$2. \tau'' \quad 2 \iint_S \phi \frac{\partial}{\partial n} (\delta\phi) dS = 2 \iint_S \phi \frac{\partial}{\partial n} (\Phi' - \Phi) dS$$

$$2. \tau \quad \left. \begin{aligned} \Phi' &= x + \phi', & \Phi &= x + \phi, \\ \frac{\partial \Phi'}{\partial n} \Big|_{S'} &= 0, & \frac{\partial \Phi}{\partial n} \Big|_S &= 0 \end{aligned} \right\} \quad \dots (A.11)$$

$$\begin{aligned} \text{よって} & \quad 2 \iint_S \phi \frac{\partial}{\partial n} \delta\phi dS = 2 \iint_S \phi \frac{\partial \Phi'}{\partial n} dS \\ & \quad = 2 \iint_{S'} \phi \frac{\partial \Phi'}{\partial n} dS - 2 \iint_{D'-D} \nabla\phi \nabla\Phi' dS \end{aligned}$$

$$= -2 \iint_{S'-D} \nabla\phi \nabla\Phi dS = -2 \iint_S [\phi_x + (\nabla\phi)^2] \delta n dS$$

$$\therefore A(\phi') - A(\phi) = \iint_S [\phi_x + (\nabla\phi)^2] \delta n dS$$

$$= \iint_S (\nabla\Phi)^2 \delta n dS, \quad \dots (A.12)$$

$$\because \iint_S \delta n dS = 0$$

よって A の極値は (A.8) の条件の下で

$$(\nabla\Phi)^2 = \text{const.} \quad (A.13)$$

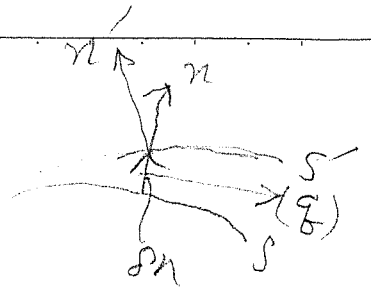
の時, つまり C 上の速度が等しい時に得られる。

この時, (A.13) となるように δn を決めるにはやはり

δn に対しておける速度変化を求めておく方が

よりよい。

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial n}(\delta\phi) &= \frac{\partial \bar{\Phi}'}{\partial n}|_S - \frac{\partial \bar{\Phi}}{\partial n}|_S \\ &= \frac{\partial \bar{\Phi}'}{\partial n}|_S, \quad \dots (A.13) \end{aligned}$$



今 \$S'\$ で流速を \$q\$ の方向を \$(s')\$ とすると、

$$\bar{\Phi}' \doteq \bar{\Phi}|_S + \delta n' \frac{\partial \bar{\Phi}}{\partial n}|_S + \delta s' \frac{\partial \bar{\Phi}}{\partial s}|_S$$

$$\frac{\partial \bar{\Phi}}{\partial s}|_S \doteq \frac{\partial \bar{\Phi}}{\partial s}|_S = q, \quad \frac{\partial \bar{\Phi}}{\partial n}|_S = 0,$$

よって

$$\frac{\partial}{\partial n}(\delta\phi) = \frac{\partial \bar{\Phi}'}{\partial n}|_S \doteq \frac{\partial(\delta s')}{\partial n} q \doteq \frac{q}{\delta} \frac{\partial(\delta n)}{\partial s}, \quad \dots (A.14)$$

つまり図のように近似的には流速が少し

変ると考えれば"よい"。(3角要素についての計算法を次に示す)

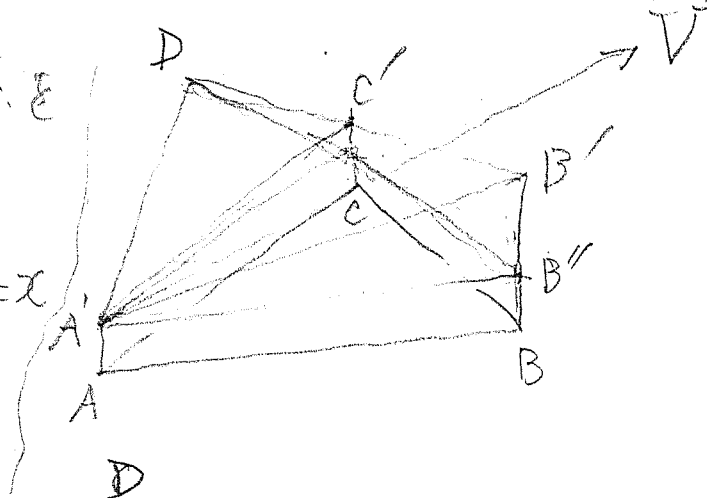
この境界条件で \$\delta\phi\$ を求めれば"よいが", ちゃんと近似的にはこれだけの出力を \$S\$ 上において"よい"であろう。

Sの3角形要素を

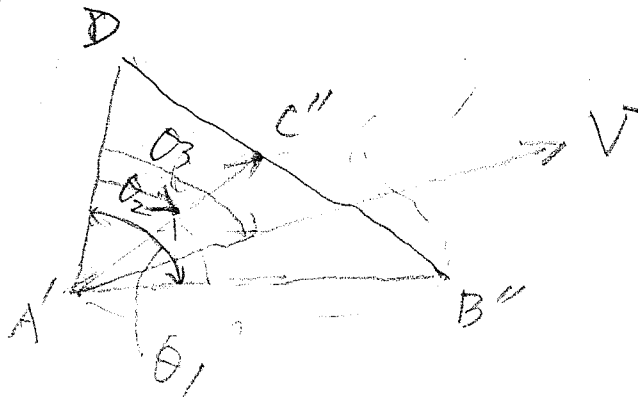
ABCとLと

以下 $\frac{\partial}{\partial s}(\delta n) = x$

を計算した。



$$\begin{aligned} \overline{AA'} &= \alpha \\ \overline{BB'} &= \beta \\ \overline{CC'} &= \gamma \end{aligned}$$



$$\left. \begin{aligned} \angle DA'B'' &= \theta_1 \\ \angle DA'C'' &= \theta_2 \\ \angle DA'V &= \theta_3 \end{aligned} \right\}$$

$$\left. \begin{aligned} \overline{AB} &= a \\ \overline{BC} &= b \\ \overline{CA} &= c \end{aligned} \right\}$$

$$\left. \begin{aligned} \angle B'A'B'' &= \frac{b-\alpha}{a} \\ \angle C'A'C'' &= \frac{\gamma-\alpha}{c} \end{aligned} \right\}$$

$$\begin{aligned} \frac{\theta_1 - \theta_2}{2} &= \delta_1 \\ \frac{\theta_1 + \theta_2}{2} &= \delta_2 \end{aligned}$$

$$\left. \begin{aligned} \Sigma n \sin \theta_2 &= \frac{\gamma - \alpha}{c} \\ \Sigma n \sin \theta_1 &= \frac{b - \alpha}{a} \\ \Sigma n \sin \theta_3 &= x \end{aligned} \right\}$$

$$\left. \begin{aligned} \theta_1 &= \delta_1 + \delta_2 \\ \theta_2 &= \delta_2 - \delta_1 \end{aligned} \right\}$$

$$\Sigma n \sin \theta_1 = \Sigma [n \sin \delta_1 \cos \delta_2 + n \sin \delta_2 \cos \delta_1]$$

$$\Sigma n \sin \theta_2 = \Sigma [n \sin \delta_2 \cos \delta_1 - n \sin \delta_1 \cos \delta_2]$$

$$2 \Sigma n \sin \delta_2 \cos \delta_1 = \frac{b - \alpha}{a} + \frac{\gamma - \alpha}{c}$$

$$2 \Sigma n \sin \delta_2 \sin \delta_1 = \frac{b - \alpha}{a} - \frac{\gamma - \alpha}{c}$$

xとdelta_1と

$$\theta_3 = \delta_2 + \delta_3$$

$$\begin{aligned} \kappa &= R \sin \theta_3 = \sum (\sin \delta_2 \cos \delta_3 + \cos \delta_2 \sin \delta_3) \\ &= \frac{\cos \delta_3}{2 \cos \delta_1} \left(\frac{\beta - \alpha}{a} + \frac{\gamma - \alpha}{c} \right) + \frac{\sin \delta_3}{2 \sin \delta_1} \left(\frac{\beta - \alpha}{a} - \frac{\gamma - \alpha}{c} \right) \end{aligned}$$

$$= \frac{\beta - \alpha}{a} \frac{\sin(\delta_1 + \delta_3)}{\sin(\theta_1 - \theta_2)} + \frac{\gamma - \alpha}{c} \frac{\sin(\delta_1 - \delta_3)}{\sin(\theta_1 - \theta_2)}$$

$$\delta_1 \pm \delta_3 = \frac{\theta_1 - \theta_2}{2} \pm (\theta_3 - \frac{\theta_1 + \theta_2}{2})$$

$$= \begin{cases} -\theta_2 \\ \theta_1 \end{cases} \pm \theta_3 = \begin{cases} \theta_3 - \theta_2 \\ \theta_1 - \theta_3 \end{cases}$$

$$\frac{\partial}{\partial s} (\delta \kappa) = \kappa = \frac{1}{\sin(\theta_1 - \theta_2)} \left[\frac{\beta - \alpha}{a} \sin(\theta_3 - \theta_2) + \frac{\gamma - \alpha}{c} \sin(\theta_1 - \theta_3) \right]$$

Lamb, p. 580

$$\bar{\Phi} = \mu \left[2u_x^2 + 2v_y^2 + 2w_z^2 + (v_y + u_x)^2 + (u_x + w_z)^2 + (v_x + u_y)^2 \right]$$

$$2F = \iiint \bar{\Phi} d\tau = \mu \iiint (\xi^2 + \eta^2 + \zeta^2) d\tau$$

$$u, v, w = 0 \quad \text{on } S'$$

$$\bar{\Phi} = \mu \{ \xi^2 + \eta^2 + \zeta^2 \}$$

$$- 4\mu (v_y w_z - v_z w_y + w_z u_x - u_z w_x + u_x v_y - u_y v_x)$$

$$\therefore (u_x + v_y + w_z)^2 = 0$$

R. 581

$$2F = \mu \iiint |\mathbf{v}|^2 d\tau - \mu \iint_S \frac{\partial}{\partial n} \phi^2 dS + 2\mu \iint_S \begin{vmatrix} p, m, n \\ u, v, w \\ \xi, \eta, \zeta \end{vmatrix} dS$$

$$v (w_z dx dy - w_y dx dz) +$$

$$\begin{aligned}
 4\pi \left(\frac{\partial U^{(1)}}{\partial y} - \frac{\partial V^{(1)}}{\partial x} \right) &= \frac{\partial}{\partial y} \log R + \frac{\partial}{\partial y} \frac{y^2}{R^2} + \frac{\partial}{\partial x} \frac{xy}{R^2} \\
 &= \frac{2y}{R^2} - \frac{2y^3}{R^4} + \frac{y}{R^2} - \frac{2x^2y}{R^4} + \frac{\partial}{\partial y} \log R \\
 &= \frac{3y}{R^2} - \frac{2y}{R^2} + \frac{y}{R^2} = \frac{2y}{R^2}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 4\pi \left(\frac{\partial U^{(2)}}{\partial y} - \frac{\partial V^{(2)}}{\partial x} \right) &= -\frac{\partial}{\partial y} \frac{xy}{R^2} - \frac{\partial}{\partial x} \log R - \frac{\partial}{\partial x} \frac{x^2}{R^2} \\
 &= -\frac{x}{R} + \frac{2xy^2}{R^4} - \frac{2x}{R^2} + \frac{2x^3}{R^4} - \frac{x}{R^2} = -\frac{x}{R^2}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 4\pi \left(\frac{\partial U^{(3)}}{\partial y} - \frac{\partial V^{(3)}}{\partial x} \right) &= \frac{\partial}{\partial y} \textcircled{11} + \frac{\partial}{\partial y} \frac{xy}{R^2} - \frac{\partial}{\partial x} \frac{y^2}{R^2} \\
 &\quad + \frac{\partial}{\partial x} \frac{x^2}{R^2} \\
 &= \frac{2x}{R^2}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 4\pi \left(\frac{\partial U^{(4)}}{\partial y} - \frac{\partial V^{(4)}}{\partial x} \right) &= -\frac{\partial}{\partial y} \frac{x^2}{R^2} + \frac{\partial}{\partial x} \frac{xy}{R^2} - \frac{\partial}{\partial x} \textcircled{15} \\
 &= \frac{2y}{R^2}
 \end{aligned}$$

$$4\pi \frac{\partial}{\partial x} U^{(1)} = \frac{\partial}{\partial x} \log R + \frac{\partial}{\partial x} \frac{y^2}{R^2} = \frac{x}{R^2} - \frac{2xy^2}{R^4} = \frac{x(x^2 - y^2)}{R^4}$$

$$4\pi \frac{\partial}{\partial x} U^{(2)} = -\frac{\partial}{\partial x} \frac{xy}{R^2} = -\frac{y}{R^2} + \frac{2x^2y}{R^4} = \frac{y(x^2 - y^2)}{R^4}$$