

“二つの周期で波なしになりうるか”

別所正利

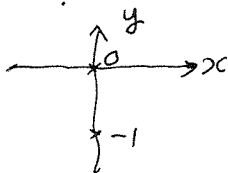
1. 序言

動揺係にヒューピングの問題に於て、波の強制力を受けない船型の存在が実験的に確認されたが、その様な船型は一方ではダムピングもその周群でなくなる^{意図の面では}、~~また~~ ^{むしろ} ~~また~~ ^{むしろ} 具合が悪い。

そこで一つの周期ではなく二つの周期で波なしになる様なものがないかという問題、或いはある周期を中心にしてなるべく広い範囲で波が小さいものがないかという問題が当然考えられる。

前論えどもこのべた係に動揺の問題では^{定常}建造抵抗の問題と同じ様に^{その}ダムピングは極大値も極小値もなく、従ってその大まかさは大きいものから小さいもの迄連続なくあるのだから、^{どまり} ~~その~~ ^{どまり} 本は理論的にはあまり意味がないと思われ、実際その様なものがつくれ、且つそれが^{どまり} ~~その~~ ^{どまり} 実用的な形になり得るかという事が問題であると思われる。

2. 縦断面



左図の $(-1, 0)$ の区間にある砲出しが分布しているとする (逆変ポテンシャルは特例のため) 落す除いて。

$$\varphi = \int_{-1}^0 \sigma(y') G(x, y; 0, y') dy' \quad \dots (2.1)$$

但し

$$G(x, y; x', y') = \log \frac{r_1}{r_2} - 2 \lim_{\mu \rightarrow 0} \int_0^\infty \frac{e^{-\mu(x+x')} \cos \mu(x-x') d\mu}{\mu - K - \mu i} \quad \dots (2.2)$$

$$r_1^2 = (x-x')^2 + (y-y')^2, \quad r_2^2 = (x-x')^2 + (y+y')^2$$

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial}{\partial y} G - K G &= \frac{y-y'}{r_1^2} + \frac{y+y'}{r_2^2} - K \log \frac{r_1}{r_2} \\ \frac{\partial}{\partial y'} G - K G &= -\frac{y-y'}{r_1^2} + \frac{y+y'}{r_2^2} - K \log \frac{r_1}{r_2} \end{aligned} \right\} \quad (2.3)$$

Kochin の函数 $F(k)$ は

$$F(k) = \int_{-1}^0 \sigma(y') e^{ky'} dy' \quad \dots (2.4)$$

とすると、 $F(k)$ は波の強制力に比例する。

従って簡単に考えれば

$$F(h) = (K-h) f(h), \quad (2.5)$$

の形になつていければ

$$F(K) = 0. \quad (2.6)$$

となるから K_1 と K_2 においてそれが成り立つには

$$F(h) = (K_1-h)(K_2-h)f(h), \quad (2.7)$$

の形になつていければよい。

此の様な形になる場合には

$$0(y) = (K_1 + \frac{\partial}{\partial y})(K_2 + \frac{\partial}{\partial y})\mu(y), \quad (2.8)$$

$$\left. \begin{aligned} \mu(-1) &= \mu(0) = 0 \\ \frac{\partial}{\partial y}\mu(-1) &= \frac{\partial}{\partial y}\mu(0) = 0 \end{aligned} \right\} \quad (2.9)$$

とかくと、

$$F(h) = (K_1-h)(K_2-h) \int_{-1}^0 \mu(y) e^{hy} dy, \quad (2.10)$$

となつて期待の形のものが出る。

然しこれを(2.1)に代入してポテンシャルを作ると、

$$\varphi = \int_{-1}^0 (K_1 + \frac{\partial}{\partial y})(K_2 + \frac{\partial}{\partial y})\mu(y) G_{K_1} dy' = \int_{-1}^0 (K_2 + \frac{\partial}{\partial y})\mu(y) \times$$

$$\begin{aligned} [K_1 \frac{1}{r_2} + \frac{\partial}{\partial y} \frac{1}{r_2} - \frac{\partial^2}{\partial y^2} \frac{1}{r_2}] dy' &= \int_{-1}^0 \mu(y') [K_2 - \frac{\partial}{\partial y}] [K_1 + \frac{\partial}{\partial y}] \frac{1}{r_2} dy' \\ &= [K_1 + \frac{\partial}{\partial y}] \int_{-1}^0 \mu(y') [K_2 - \frac{\partial}{\partial y}] \frac{1}{r_2} dy'. \end{aligned} \quad (2.11)$$

従つて今

$$\left. \begin{aligned} m &= \int_{-1}^0 \mu(y') \frac{1}{r_2} dy' \\ m^* &= \int_{-1}^0 \mu(y') \frac{1}{r_2} dy' \end{aligned} \right\} \quad (2.12)$$

とかくと、(2.11)は

$$\varphi = [K_1 + \frac{\partial}{\partial y}] [K_2 m + \frac{\partial}{\partial y} m^*], \quad (2.13)$$

と書ける。

此の形では m と m^* は上下非対称な量のはずだが、
例えば φ の複素ポテンシャルを $w(z)$, $z = x + iy$ とすれば
 m の代わりに $\frac{1}{2} \left(\frac{z-i}{z+i} \right)$ とかくと、

$$w(z) = [K_1 + \frac{d}{dz}] [K_2 \frac{1}{2} \frac{z-i}{z+i} + \frac{d}{dz} \frac{1}{2} (z^2 + 1)], \quad (2.14)$$

となる。

所で此の振る舞い^{振舞い}がテニシヤルは K_2 に於て此面の条件を満足しない事は容易にわかる。
~~即ち~~ ^{計算で見れば}

と言うのは (2.8) の振る舞い分布を表わす船型は K_1 と K_2 で形が同じにならないと言う事であつてこれは至極当然の事である。

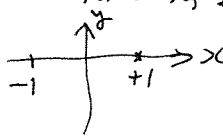
然し^{（とすると} 仮りに此の考^でえ^うま^くか^くものとするれば、 $K_1 = K_2$ ~~の時は~~ ^は K の^波の強制力は小さくなる、~~或は~~ ~~等~~ ~~と~~ ^と考えられる。
(2.14) に於て $K_1 = K_2 = K$ とおくと、

$$w = K^2 \int \frac{z-ih}{z+ih} + \frac{zik}{z-ih} - \frac{2}{z^2+h^2} + \frac{4z^2}{(z^2+h^2)^2} dz \dots (2.15)$$

となつて、^{*} 例題 1) と 3) を加へ合せた振るものになつてゐるから恐らく (2.14) と (2.15) を組合せて、荷型の振るものが出来るのではなからうか。

3. 荷分布

同じ考^え方によれば水面の x 軸上 $(-1, 1)$ の区間に圧力 p を分布せしめば


$$\varphi = \int_{-1}^1 p \frac{\partial}{\partial y} G dx' \dots (3.1)$$

となるが Kochin の函数 H は

$$H(k) = \int_{-1}^1 p(x) \cos kx dx, \dots (3.2)$$

であるから

$$p(x) = (K^2 + \frac{\partial^2}{\partial x^2}) \mu(x), \dots (3.3)$$

とかくと、

$$\mu(\pm 1) = \frac{\partial}{\partial x} \mu(\pm 1) = 0, \dots (3.4)$$

$$H(k) = (K^2 - k^2) \int_{-1}^1 \mu(x) \cos kx dx, \dots (3.5)$$

となるから $k = K$ の^附で $H(K)$ 即ち波の強制力は、小さく^{前節の場合と同じ位}なると考えられる。

(3.3), (3.4) を (3.1) に代入して部分積分すると、~~等~~

$$\varphi = (K + \frac{\partial}{\partial y}) \int_{-1}^1 \mu(x') (K + \frac{\partial}{\partial y}) \frac{\partial}{\partial y} \log \frac{r_1}{r_2} dx', \dots (3.6)$$

となるから、此れは、(2.13) において $K_1 = K_2$ といつたのと同じ形に~~なる~~ ^{なる}がある。

* 考^え "動揺問題における波なし分布について"

4. はたし点の近傍.

2節に述べた仮に以上の考えで2周船はたし点もしくははたし点の近い船型を求めようかにはよく判らない。K

2節ののであるKにおける船型が表わされてはたし点の近傍ではどうなるであろうか。

のはKの近傍であり、(2.4)のKochinの函数もKの函数でもあるから $\phi_K(x)$, $\bar{F}_K(x)$ と記すと。

$$\bar{F}_K(x) = \int_{-1}^0 \phi_K(y) e^{ky} dy, \quad \dots \dots \dots (4.1)$$

はたし点Dは $\bar{F}_K(K)$ で示される。

従って、Kが ΔK だけ変化すると。

$$\bar{F}_{K+\Delta K}(x) = \bar{F}_K(x) + \Delta K \left[\frac{\partial \bar{F}_K(x)}{\partial K} + \frac{\partial \bar{F}_K(x)}{\partial x} \right]_{x=K}, \quad \dots \dots \dots (4.2)$$

となる訳で2, 3節のやり方では。

$$\frac{\partial \bar{F}_K(x)}{\partial x} = 0, \quad \dots \dots \dots (4.3)$$

となすけれども $\frac{\partial \bar{F}_K(x)}{\partial K} \Big|_{x=K} \neq 0$ である。

であるから、Kの近くで必ずしも $\bar{F}_K(K)$ が小さいとは限らない。そこで(4.1)を参照すると。

$$\frac{\partial \bar{F}_K(x)}{\partial K} = \int_{-1}^0 \frac{\partial \phi_K(y)}{\partial K} e^{ky} dy, \quad \dots \dots \dots (4.4)$$

である。 ~~この式は~~

のはえま境界条件で決められる。即ち、Cを船体表面として

$$\frac{\partial \phi}{\partial n} \Big|_C = \int_{-1}^0 \phi_K(y') \left[\frac{\partial \phi_K}{\partial n} \right]_C dy', \quad \dots \dots \dots (4.5)$$

従って ΔK だけ変化しても境界条件は変わらないから。

$$0 = \Delta K \int_{-1}^0 \frac{\partial \phi_K}{\partial K} \left[\frac{\partial \phi_K}{\partial n} \right]_C dy' + \Delta K \int_{-1}^0 \phi_K \left[\frac{\partial}{\partial n} \frac{\partial \phi_K}{\partial K} \right]_C dy'$$

$$\text{即ち、} \int_{-1}^0 \frac{\partial \phi_K}{\partial K} \left[\frac{\partial \phi_K}{\partial n} \right]_C dy' = \int_{-1}^0 \phi_K \left[\frac{\partial}{\partial n} \frac{\partial \phi_K}{\partial K} \right]_C dy', \quad \dots \dots \dots (4.6)$$

$$\text{但し } \frac{\partial \phi_K}{\partial K}(x, y, 0, y') = -2 \lim_{\mu \rightarrow +0} \int_0^{\infty} \frac{e^{k(y+y')}}{(k^2 - K - \mu i)^2} dk, \quad \dots \dots \dots (4.7)$$

であるから $\frac{\partial \phi_K}{\partial K}$ は下半面で正値であり、(4.6)は(4.5)の積分方程式と同じ形であるから(4.5)がとけるならば(4.6)もとける。

5
 式(4.5)の解は物作が非定常ならば、その半巾を $\beta(y)$ とすると、

$$\sigma(y) = \frac{1}{\pi} \frac{d}{dy} \beta(y), \quad \text{--- (4.8)}$$

であるから、此の程度に近似で考えるならば(4.6)の解は、

$$\begin{aligned} \frac{\partial \sigma_k(y)}{\partial K} &= \frac{1}{\pi} \int_{-1}^0 \sigma(y') \left[\frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial}{\partial K} G_K \right]_y dy' \\ &\doteq \frac{1}{\pi} \int_{-1}^0 \sigma(y') \frac{d\beta(y')}{dy'} \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial}{\partial K} G_K \Big|_{y=0} dy' \\ &\doteq \frac{1}{\pi^2} \int_{-1}^0 \left(\frac{d\beta(y')}{dy'} \right)^2 \frac{\partial^2}{\partial y^2} G_K \Big|_{y=0} dy', \quad \text{--- (4.9)} \end{aligned}$$

であるから $\frac{\partial \sigma_k}{\partial K}$ は $O(\beta^2)$ であつて、従つて(4.4)の $\frac{\partial}{\partial K} \bar{F}_K$ も $O(\beta^2)$ である。
 (此等、量 K は $O(1)$ の量である事は確かであると思ふ)

いづれにしても(4.3)は確かである事に思ふべきである。
 前節のやり方で広い範囲で性質を小さくする事は出来たが、
 又 $K \rightarrow 0$ として近似解から求める方法も考えられるが、
 あり、且つ $\log K$ の極限値が出て来るので、
 此れ以上は考えない事にした。

5. $K \rightarrow 0$, 物理的解釋.

--- $K \rightarrow 0$ 場合 $K \rightarrow 0$ ---

さて、(4.1)式を物理的に説明して見よう。

細長い物体では、巾を $\beta(y)$ とすれば、

$$\sigma(y) = \frac{d\beta(y)}{dy}, \quad \text{--- (5.1)}$$

であるから、 K の小さい F_K は、

$$F(K) = \int_{-1}^0 \sigma(y) e^{Ky} dy = A' - KB' + K^2 C' + \dots \quad \text{--- (5.2)}$$

$$\text{但し、} \quad A' = \int_{-1}^0 \frac{d\beta}{dy} dy, \quad B' = \int_{-1}^0 \frac{d\beta}{dy} y dy, \quad C' = \frac{1}{2} \int_{-1}^0 \frac{d\beta}{dy} y^2 dy. \quad \text{--- (5.3)}$$

又、

$$\begin{aligned} A' &= \beta(0), \quad B' = + \int_{-1}^0 \beta(y) dy = S \\ C' &= - \int_{-1}^0 \beta y dy = S\ell, \quad \text{--- (5.4)} \end{aligned}$$

$$\text{但し} \quad \beta(-1) = 0 \quad \text{とする。}$$

$$\text{即ち、} \quad F(K) = \beta(0) - KS + K^2 S\ell, \quad \text{--- (5.5)}$$

従つて、元式が満たし条件は

$$\beta(0) = KS, \quad \text{--- (5.6)}$$

見掛附加係数は ρ と小さいと考えていい (細長い) から, ρ の考えに一致する.

次に,

$$\frac{\partial \bar{H}}{\partial K} = -\rho + 2K\rho l \quad \dots (5.7)$$

であるからゆがみはなしである場合には,

$$l = \frac{1}{2K} \quad \dots (5.8)$$

Kの小さい時では
即ち浮心が水面よりうんと下にある車になる。

もう少し精密に考える為には,

$$\begin{aligned} \bar{H}(K) &= \int_C \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y} - \varphi \frac{\partial}{\partial y} \right) e^{ky + iKx} dy \quad \dots (5.9) \\ &= A - KB + K^2 C, \end{aligned}$$

とかくと

$$A = \int_C \frac{\partial \varphi}{\partial y} dy = - \int_C \frac{\partial \psi}{\partial x} dx = \int_C \frac{\partial \chi}{\partial s} ds = \beta(0), \quad \dots (5.10)$$

$$B = \int_C \left(\varphi \frac{\partial \psi}{\partial y} - \frac{\partial \varphi}{\partial y} \psi \right) dy = \{1 + h(K)\} S, \quad \dots (5.11)$$

$$C = \frac{1}{2} \int_C \left\{ \frac{\partial \varphi}{\partial y} (y^2 - x^2) - \varphi \frac{\partial}{\partial y} (y^2 - x^2) \right\} dy = SL(K), \quad \dots (5.12)$$

但し $h(K)$ は 見掛附加係数 であり $L(K)$ は (5.4) の差積から定義式から得られる。

動的な力も含めた浮力中心の水面からの距離と考えられる。
従って、(5.6) に対応する式は,

$$\beta(0) = K \{1 + h(K)\} S, \quad \dots (5.13)$$

(5.7) に対応する式は,

$$\frac{\partial \bar{H}}{\partial K} = -B - K \frac{\partial B}{\partial K} + 2KC + \dots$$

$$= -(1+h)S - K \frac{\partial h}{\partial K} S + 2KSL, \quad \dots (5.14)$$

(5.8) の通りに

$$2Kl = \frac{(1+h) + K \frac{\partial h}{\partial K}}{2K}, \quad l = \frac{1+h + K \frac{\partial h}{\partial K}}{2K}, \quad \dots (5.15)$$

となる量の資料は今の所不明であるけれどもそれか l に近い値であると考えてもよいとすれば, (5.8) と同様に, やはり浮心が低い車になり, 2 節の終りでのバネ振子送荷型になる車を推測させる。

以上